

**MONOLITICKÝ INTEGROVANÝ OBVOD  
PRO FÁZOVÉ ŘÍZENÍ TRIAKŮ A TYRISTORŮ**

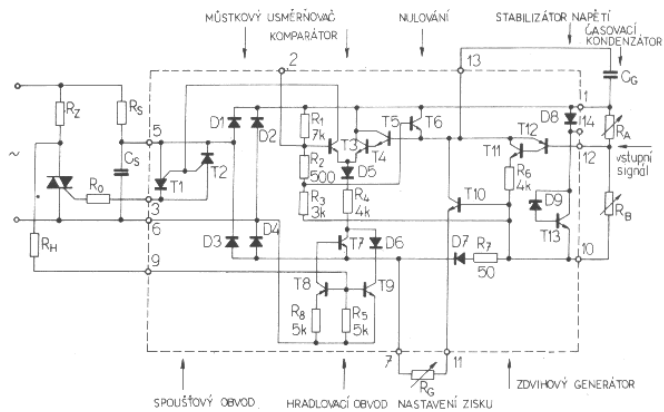
**MAA436**

**Mezní hodnoty:**

Napájecí proud špičkový	$\pm I_{5/6}$	max.	36	mA
Výstupní spínací impuls	$\pm I_3$	max.	150	mA
Vybavovací proud špičkový	$\pm I_9$	max.	2	mA
Rozsah pracovních teplot okolí	$\vartheta_a$	max.	-40 . . . +85	°C
Rozsah skladovacích teplot	$\vartheta_{stg}$	max.	-55 . . . +155	°C

Doporučené hodnoty odporů  $R_S$  a  $R_{II}$  pro různá napájecí napětí:

Napájecí napětí střídavé [V]	$R_S$ [k $\Omega$ ]	$R_{II}$ [k $\Omega$ ]
24	1,2	47
60	4,7	120
120	10	220
220	18	470



**Základní zapojení fázového řízení s obvodem MAA436**

Pouzdro IO 13

**CHARAKTERISTICKÉ ÚDAJE:  $\vartheta_a = 25^\circ\text{C}$**

Napájecí napětí špičkové $\pm I_{5/6} = 36 \text{ mA}^1)$	$\pm U_{5/6}$		13,5 . . . . . 19,5	V
Výstupní spínací impuls $R_O = 91 \Omega, \alpha = 90^\circ$	$\pm I_3$	120	100 . . . . . 150	mA
Vybavovací proud špičkový	$\pm I_9$		100 . . . . . 230	$\mu\text{A}$
Napájecí napětí špičkové $^1) ^2)$	$U_{14/10}$		6 . . . . . 9,5	V
Špičkové napětí $^1)$	$U_{1/10}$		6,5 . . . . . 10	V
Proudová špička sinusového zdvihu $R_G = 10 \text{ k}\Omega, I_{5/6} = 15 \text{ mA}$	$I_{13}$		40 . . . . . 100	$\mu\text{A}$
Proudový zisk $^1)$ $R_G = \infty, I_{12} = 1 \mu\text{A}, I_{5/6} = 15 \text{ mA}$	$A = \frac{I_{13}}{I_{12}}$		> 30	
Proud do báze Darlingtonova zapojení $^1) ^4)$ $R_G = \infty, I_{5/6} = 15 \text{ mA}$	$I_{130}$		< 3	$\mu\text{A}$
Referenční úroveň $^1)$	$K_R = \frac{U_{2/10}}{U_{1/10}}$	0,33	0,3 . . . . . 0,36	
Nevyvážení $^3)$	$B = \frac{U_o}{U_{ef}} \cdot 100$		< 7	%

$^1)$  Potenciometr P a odpor  $R_O$  jsou odpojeny.

$^2)$  Mezi vývody 10 a 14 je připojen člen  $R_F, C_F$

$^3)$  Nevyvážení je definováno jako poměr stejnosměrného napětí na zátěži a střídavého napájecího napětí  $B = \frac{U_o}{U_{ef}} \cdot 100$

$^4)$  Měřidlo proudu se připojí místo kondenzátoru  $C_G$ .

